

Conducción autónoma. Detección de la puerta de cabina en un sistema automatizado de atraque "aerobridge"

Cliente: Adelte

Tecnología: Inteligencia Artificial

Descripción general:

El objetivo del proyecto consiste en el acercamiento progresivo del finger de embarque a la puerta de cabina en base a la medición de la distancia y coordenadas X e Y, y manilla de la puerta en base imágenes en 2 D

Este objetivo debe contemplar los siguientes puntos:

- El proyecto tiene un enfoque supervisado, cuyo campo objetivo es determinar los puntos X e Y, y manilla, de la puerta de embarque
- Hay que tener en cuenta la variabilidad de formas y colores de las distintas compañías aéreas, generando un sistema universal de detección
- Se realiza un análisis cada 20 frames 1 análisis por segundo en los vídeos en tiempo real.

WorkFlowde Proceso

1. Extracción de Frames en imágenes de cámaras
2. Normalización de la Imagen
3. Segmentación de la Puerta de Embarque y Balanceo de Cámaras
4. Codificación Imagen: Detección coordenadas X-Y y manilla.
5. Integración. Envío de posición a servicio de Integración

Duración: 17 meses (2020 – 2021)

